采购需求

附件：拟采购设备的具体技术指标

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 序 号 | 设备名称 | 技术要求及功能描述 | 备注 |
| 1 |  | 总体要求1) 必须提供制造商（或代表厂商依法设立在中国大陆的贸易公司）针对本项目的授权书和售后服务承诺书原件。2）提供设备彩页/设备的技术证明文件。 |  |
| 2 | 动 态 跟 踪系统 | 动态跟踪系统功能描述1）具有对空间物体 6 自由度动态高精度追踪测量功能。2）具有现场校准与评估、实时轨迹修正、运动捕捉等功能。3）具有装配控制与监测、变形监测、碰撞试验测试、计算机控制下的装配指导的功能。 |
| ★动态跟踪系统组成4）系统由同一品牌的光学跟踪传感器、动态跟踪软件及联网装置组成。5）光学跟踪传感器 1 台、动态跟踪软件 1 套、光笔测量头 1套。光学跟踪传感器主要技术指标和要求6）可同步测量一组反射靶。7) 能对一套固定反射靶执行 6 自由度测量（位置和方向）。8）测量体积范围：≥9m³（一次定位），并可扩展测量更大范围。9）测量速度：≥6600 个 3D 点/秒。10）可重复性：小于等于 0.013mm （9m³工作范围内）；小于等于 0.020mm（16m³ 工作范围内）。11）体积精度：小于等于 0.068mm（9m³ 工作范围内）；小于等于 0.100mm（16m³ 工作范围内）。12）单个靶标重量小于 25 克。动态跟踪软件主要技术指标和要求13）提供一年免费软件升级。14）具有实时显示结果曲线的功能。15）可采用.csv 格式导出测量结果。 |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  |  | 16）支持在 Excel 表格中直接读取 6 自由度测量值。17）导出的追踪文件可显示出相等时间段（可调）的每个靶标点的坐标位置。联网装置主要技术指标和要求18）所有定位靶标采用反光材质，不能采用LED等主动发光元件。19）支持光学跟踪传感器与动态跟踪软件的链接和信号实时传输。 |  |
| ★光笔测量头功能描述1. 与动态跟踪系统配合使用，能实现尺寸测量检测

2）具有动态测量功能。3）对较大工件测量（长度 3 米以内），无需采用蛙跳球形式，以减少误差积累。4）坐标系对齐：移动时设备时，通过光学传感器拍摄特定反光目标点自动进行坐标系的对齐。5）测量范围：≥9m³（一次定位），并可扩展测量更大范围6）精度：最高可达 0.025mm。7）单点重复精度：小于等于 0.050mm（9m³工作范围内）；小于等于 0.060mm（16m³ 工作范围内）。8）重量：≤500g，且为手持式。9）校准与更换：一次校准，可长期使用；更换测头、测针无需校准。10）使用环境及条件：温度 0℃～40℃，相对湿度（非冷凝）10-90%。 |  |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 3 | 电脑 | 1）数量：1台台式机和 1台显示器； |  |
| 2）CPU：Intel  |  |
| 3）内存：32G DDR4 |  |
| 4）显卡： 8GB； |  |
| 5）硬盘：1TB ； |  |
| 6）显示器:23"宽屏 16:9 LED 背光液晶显示器； |  |
| 7）Windows 7 Professional 64 操作系统。 |  |

注：星号项目为必达标项。